



## Aquador 27 HT with Mercury Diesel TDI 3.0-260 Bravo 3X ratio 2.20:1



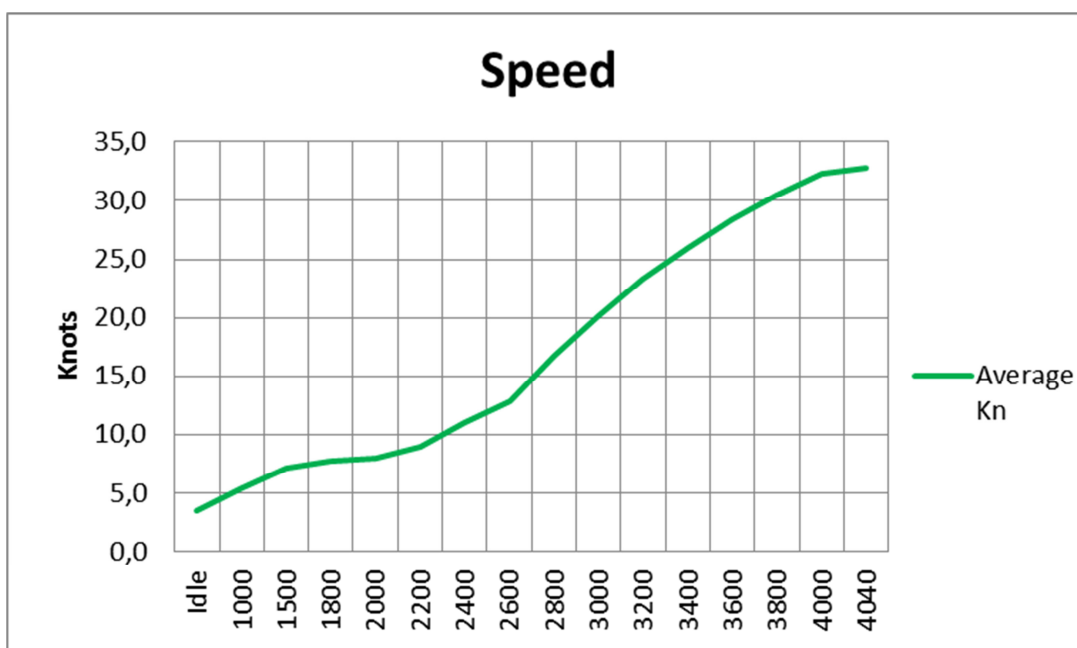
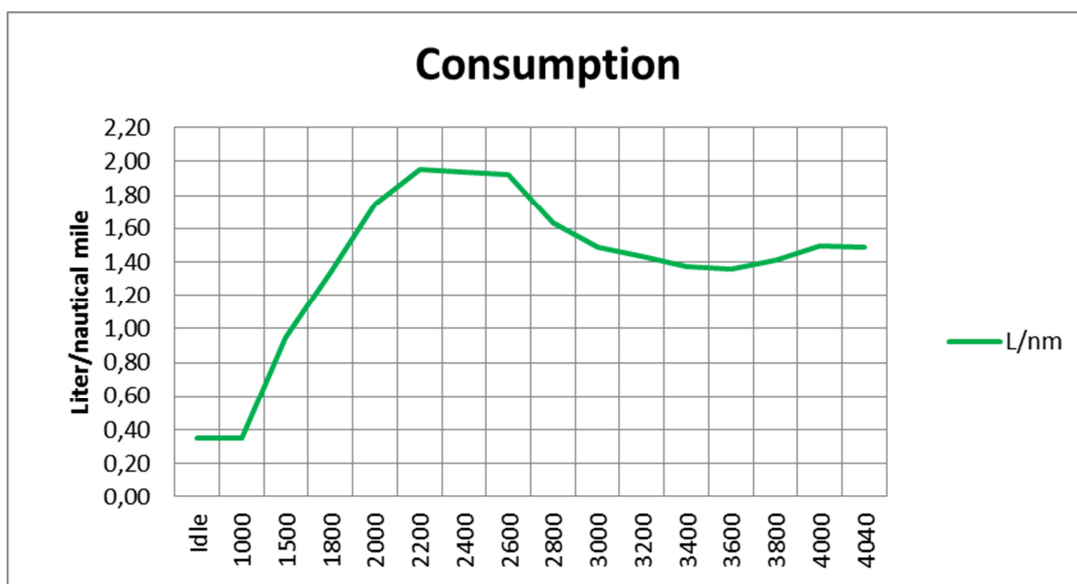
<b>Engine</b>	3.0-260				<b>Date</b>	27.2.2014
<b>Drive</b>	Bravo 3 X				<b>Location</b>	Orust
<b>Ratio</b>	2.20:1					Sweden
<b>Propeller</b>	<b>Part number</b>		<b>Diameter</b>	<b>Pitch</b>	<b>Temp C°</b>	7
<b>25" Diesel</b>	8M0074869	Front	15,75"	25"	<b>Wind m/s</b>	3
	8M0074870	Rear	14,75"	25"		
<b>Boat weight kg</b>	3200	Estimated, dry with engine			<b>Trim @ rpm</b>	<b>Trim angle</b>
<b>Persons + gear kg</b>	330	3 persons			3000	1
<b>Fuel kg</b>	140	160 liter			3400	1,5
<b>Total weight kg</b>	3670				Max	2

Rpm	DIRECTION 1		DIRECTION 2		Average l/h	Average Kn	L/nm
	l/h	Knots	l/h	Knots			
Idle	1,2	3,5	1,2	3,4	1,2	3,5	0,35
1000	1,9	5,3	1,9	5,5	1,9	5,4	0,35
1500	6,8	7,1	6,8	7,3	6,8	7,2	0,94
1800	10,4	7,7	10,4	7,9	10,4	7,8	1,33
2000	14,1	7,9	13,8	8,1	14,0	8,0	1,74
2200	17,5	8,9	17,5	9	17,5	9,0	1,96
2400	21,3	11	21,3	11	21,3	11,0	1,94
2600	24,8	12,9	24,7	12,8	24,8	12,9	1,93
2800	27	16,8	27,5	16,6	27,3	16,7	1,63
3000	30	20,2	30,2	20,2	30,1	20,2	1,49
3200	33,4	23,5	33,6	23,1	33,5	23,3	1,44
3400	35,6	26,1	36	25,9	35,8	26,0	1,38
3600	38,8	28,5	38,4	28,2	38,6	28,4	1,36
3800	43,1	30,6	43	30,4	43,1	30,5	1,41
4000	47,8	32,2	48,7	32,3	48,3	32,3	1,50
4040	48,7	32,8	49,1	32,8	48,9	32,8	1,49
Max rpm	4040		4040		4040	Max rpm ave	

### Mercury Marine Finland

Brunswick Marine in Finland and The Baltic States Oy

Keilasatama 5, 02150 Espoo / p. 09-439 0150 / fax. 09-439 01 555 / [www.mercury-marine.eu](http://www.mercury-marine.eu)



Acceleration (measured with Stalker ATS radar)\*

B3 Diesel 25p ratio 2.2:1	
Speed knots	Time, secs
0-10	6,0
0-15	9,1
0-20	11,3
0-25	14,8
0-30	20,6

\*acceleration measured from "0 speed" (± 1,3 kn), time start with gear in neutral, acceleration time include shift in gear time.

**Mercury Marine Finland**

Brunswick Marine in Finland and The Baltic States Oy

Keilasatama 5, 02150 Espoo / p. 09-439 0150 / fax. 09-439 01 555 / [www.mercury-marine.eu](http://www.mercury-marine.eu)